РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ

ПАТЕНТ

НА ПОЛЕЗНУЮ МОДЕЛЬ

№ 121734

МАНИПУЛЯТОР ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ МАССАЖНОЙ ФИЗИОТЕРАПИИ

Патентообладатель(ли): ***Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования "Московский государственный индустриальный университет" (ФГБОУ ВПО "МГИУ") (RU)***

Автор(ы): ***см. на обороте***

Заявка № **2012116979**

Приоритет полезной модели **27 апреля 2012 г.**

Зарегистрировано в Государственном реестре полезных моделей Российской Федерации ***10 ноября 2012 г.***

Срок действия патента истекает **27 апреля 2022 г.**

Руководитель Федеральной службы по интеллектуальной собственности

Б.П. Симонов

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ

(19) **RU** (11) **121734** (13) **U1**

(51) МПК
A61H23/02 (2006.01)

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ,
ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12) ПАТЕНТ НА ПОЛЕЗНУЮ МОДЕЛЬ

Статус: по данным на 17.12.2012 - действует
Пошлина: учтена за 1 год с 27.04.2012 по 27.04.2013

(21), (22) Заявка: **2012116979/14, 27.04.2012**

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
27.04.2012

Приоритет(ы):
(22) Дата подачи заявки: **27.04.2012**

(45) Опубликовано: **10.11.2012**

Адрес для переписки:
115280, Москва, ул. Автозаводская, 16, ФГБОУ ВПО "МГИУ", Н.В. Учеваткиной

(72) Автор(ы):
Головин Вадим Фёдорович (RU),
Рачков Михаил Юрьевич (RU),
Архипов Максим Викторович (RU),
Журавлев Виталий Валерьевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования "Московский государственный индустриальный университет" (ФГБОУ ВПО "МГИУ") (RU)

(54) МАНИПУЛЯТОР ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ МАССАЖНОЙ ФИЗИОТЕРАПИИ

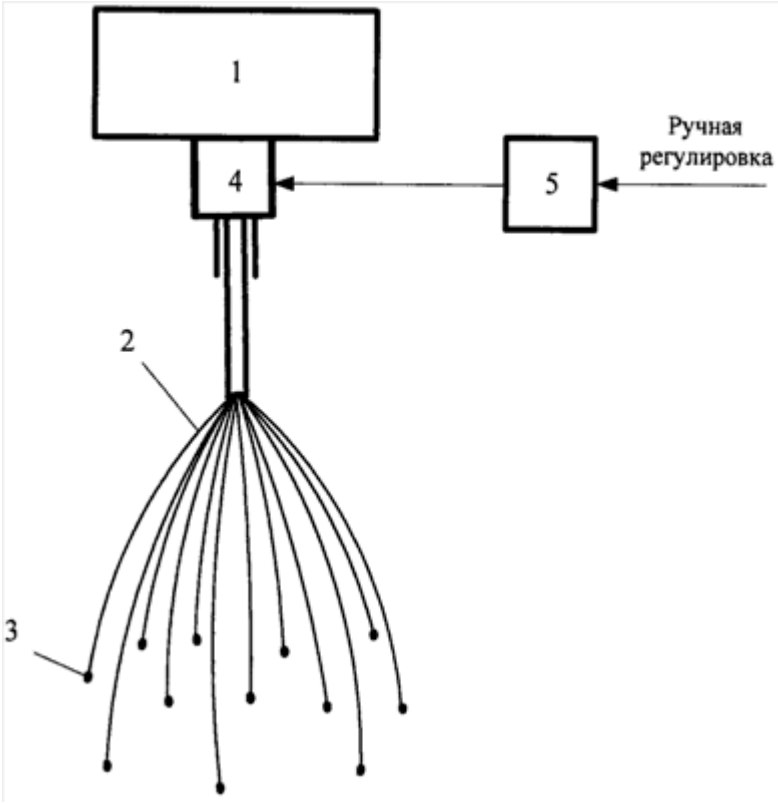
Формула полезной модели

1. Манипулятор для проведения массажной физиотерапии, содержащий держатель с блоком автоматического перемещения массажного инструмента в виде набора подпружиненных дугообразно выгнутых спиц различной длины, свободный конец каждой из которых заканчивается наконечником, отличающийся тем, что блок автоматического перемещения инструмента выполнен в виде шагового двигателя, управляющий вход которого соединен с задатчиком импульсных сигналов.

2. Манипулятор для проведения массажной физиотерапии по п.1, отличающийся тем, что задатчик импульсных сигналов выполнен в виде регулируемого генератора импульсных сигналов.

3. Манипулятор для проведения массажной физиотерапии по п.1, отличающийся тем, что задатчик импульсных сигналов выполнен в виде датчика пульса и усилителя, вход которого соединен с выходом датчика пульса, а выход - с управляющим входом шагового двигателя.

4. Манипулятор для проведения массажной физиотерапии по п.1, отличающийся тем, что задатчик импульсных сигналов выполнен в виде микрофона, соединенного через фильтр низких частот с аналого-цифровым преобразователем, выход которого связан с управляющим входом шагового двигателя через формирователь импульсов.


1
4
5
Ручная
регулировка
2
3