РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ

(19) **RU** (11) **109407** (13) **U1**

(51) МПК
A61H15/00 (2006.01)

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ,
ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12) ПАТЕНТ НА ПОЛЕЗНУЮ МОДЕЛЬ

Статус: по данным на 17.12.2012 - действует
Пошлина: учтена за 2 год с 18.05.2012 по 17.05.2013

(21), (22) Заявка: **2011119547/14, 17.05.2011**

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
17.05.2011

Приоритет(ы):
(22) Дата подачи заявки: **17.05.2011**

(45) Опубликовано: **20.10.2011**

Адрес для переписки:
115280, Москва, ул. Автозаводская, 16, ГОУ МГИУ

(72) Автор(ы):
Головин Вадим Фёдорович (RU),
Рачков Михаил Юрьевич (RU),
Архипов Максим Викторович (RU),
Журавлев Виталий Валерьевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):
Государственное образовательное учреждение высшего профессионального образования Московский государственный индустриальный университет (RU)

(54) АВТОМАТИЧЕСКИЙ МАССАЖНЫЙ МАНИПУЛЯТОР

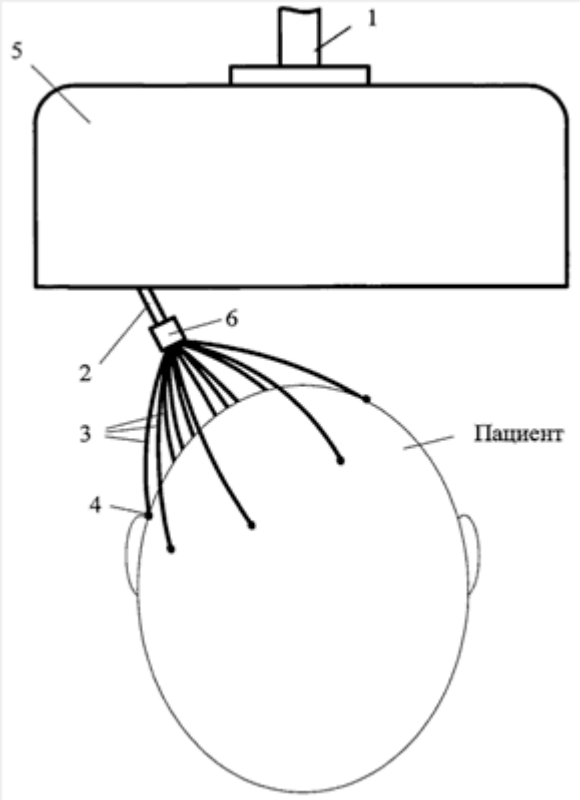
Формула полезной модели

1. Автоматический массажный манипулятор, содержащей держатель, на основании которого закреплен массажный инструмент в виде набора подпружиненных дугоообразно выгнутых спиц различной длины, свободный конец каждой из которых заканчивается наконечником, отличающийся тем, что держатель выполнен в виде гибкого крепления к креслу, а между держателем и инструментом установлен блок автоматического перемещения инструмента, при этом инструмент имеет узел регулирования массажного усилия.

2. Автоматический массажный манипулятор по п.1, отличающийся тем, что блок автоматического перемещения инструмента выполнен в виде корпуса, зафиксированного на держателе, внутри которого закреплен поворотный двигатель, на выходном валу которого соосно установлен диск с пазом, имеющим шкалу, в котором установлена каретка с инструментом, оснащенная фиксатором, с возможностью закрепления каретки напротив определенного значения шкалы, имеющая узел продольного перемещения инструмента.

3. Автоматический массажный манипулятор по п.2, отличающийся тем, что узел продольного перемещения инструмента выполнен в виде двигателя продольного перемещения, корпус которого закреплен в каретке под углом 26° к оси поворотного двигателя, а выходной вал двигателя продольного перемещения соединен с инструментом.

4. Автоматический массажный манипулятор по п.1, отличающийся тем, что узел регулирования массажного усилия содержит регулирующий двигатель, устройство сравнения, задатчик усилия, а также цилиндрическую направляющую, установленную в верхней части инструмента, на которой установлена втулка с возможностью перемещения от регулирующего двигателя по направляющей при обеспечении контакта со спицами инструмента, при этом наконечник спицы максимальной длины оснащен датчиком усилия, выход которого связан с первым входом устройства сравнения, второй вход которого соединен с задатчиком усилия, а выход - с управляющим входом регулирующего двигателя.


1
5
6
2
3
Пациент
4