

## Электрокожное сопротивление для детекции ЛЖИ и биотехнического управления



Архипов М.В.

Москва, 2015 г.



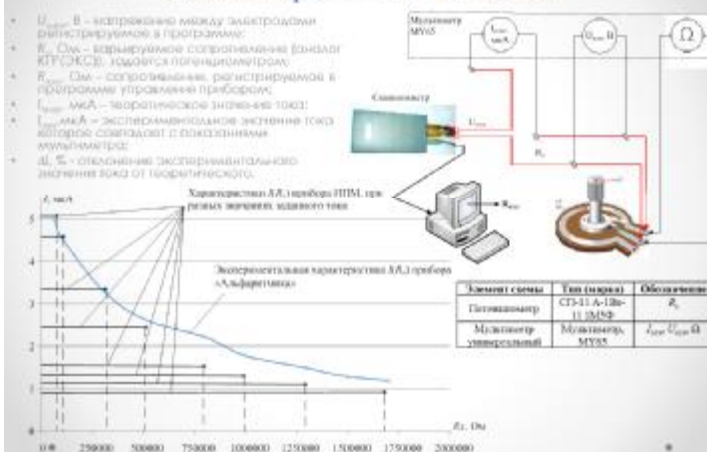
Межкафедральная учебно-исследовательская лаборатория робототехники

## Китайский конкурент Российскому роботу для восстановительной медицины

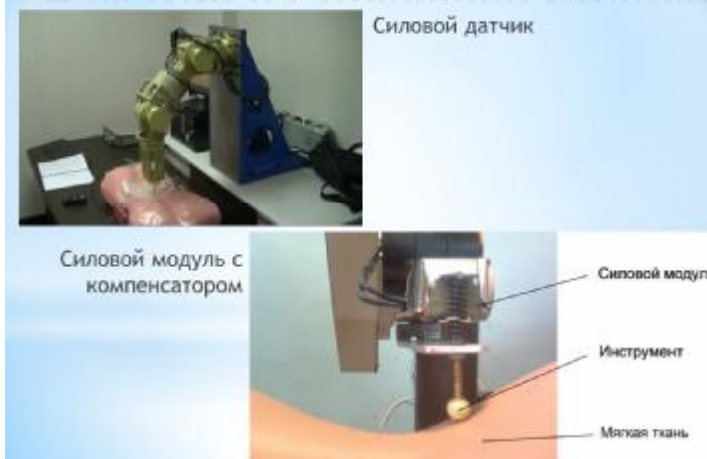
Студент ИИТУ, 5 курс: Вжесневский Е.А.

Москва, 2015 г.

### Получение характеристик $I(R_e)$ для Альфаритмики и синометра ИПМ М.В. Келдыша



### Нажатие на туловище модели



### Податливые и обратные роботы

